

# Характеристические классы семейств мер риска

А.А. Новоселов <sup>1</sup>

## Аннотация

Принятие решений в условиях риска обычно осуществляется с использованием функционала (меры риска), заданного на множестве вероятностных распределений, и представляющего отношение предпочтения на этом множестве. При решении обратной задачи - построении меры риска по отношению предпочтения – желательно осуществлять решение этой задачи на возможно более узком множестве распределений. В настоящей работе вводится понятие характеристического класса распределений, обладающего тем свойством, что меры риска из фиксированного семейства обладают единственным продолжением с характеристического класса на все множество распределений. Вычислены характеристические классы для следующих семейств мер риска: ожидаемая полезность, возмущенная вероятность, комбинированный функционал.

## 1 ВВЕДЕНИЕ

В задачах принятия решений в условиях неопределенности и риска используется отношение (индивидуального) предпочтения на множестве вероятностных распределений; наилучшее решение соответствует наилучшему (в смысле предпочтения) распределению среди всех достижимых распределений. В большинстве случаев отношение предпочтения удастся представить вещественным функционалом, заданным на множестве распределений.

Модель индивидуального предпочтения (представляющего функционала) появляется в результате решения обратной задачи: восстановления функционала по результатам наблюдений за процессом принятия решений. Наблюдения могут проводиться как в пассивном, так и в активном режиме. В последнем случае эксперименты для проведения наблюдений планируются постановщиком задачи; при этом естественно стремление снизить затраты на проведение экспериментов за счет их рациональной организации.

Понятие характеристического класса распределений для данного семейства функционалом (мер риска) связано с проблемой рациональной организации измерений при решении обратной задачи. Так называется класс распределений (по возможности узкий), задание функционала на котором вполне определяет значение функционала на всех распределениях. Другими словами, продолжение функционала с характеристического класса на все множество распределений единственно в данном семействе функ-

---

<sup>1</sup> Институт вычислительного моделирования СО РАН

Академгородок, Красноярск, Россия, 660036, e-mail: anov@icm.krasn.ru

ционалов. Тем самым, решение обратной задачи на всем множестве распределений сводится к ее решению лишь на характеристическом классе.

В настоящей работе дается строгое определение характеристического класса для семейства мер риска, и вычисляются характеристические классы для семейств функционалов ожидаемой полезности, возмущенной вероятности, и семейства комбинированных функционалов.

## 2 ОСНОВНЫЕ ПОНЯТИЯ

Пусть  $\mathcal{F}$  – некоторое множество функций распределения на вещественной оси  $\mathbf{R}$ . В настоящей работе мы будем считать, что в  $\mathcal{F}$  входят всевозможные функции распределения с конечным носителем<sup>4</sup>. Пусть на  $\mathcal{F}$  задано отношение предпочтения  $\preceq$ , то есть, полное транзитивное отношение [1], которое в задачах принятия решений в условиях риска трактуется следующим образом: для  $F, G \in \mathcal{F}$  запись  $F \preceq G$  означает, что распределение  $F$  не лучше, чем распределение  $G$ .

При наличии некоторых естественных предположений о регулярности отношения предпочтения, его можно представить функционалом (мерой риска)  $\mu : \mathcal{F} \rightarrow \mathbf{R}$  [1] в том смысле, что

$$F \preceq G \iff \mu(F) \leq \mu(G), \quad F, G \in \mathcal{F}. \quad (1)$$

Знание функционала  $\mu$  позволяет вычислять оптимальные решения. Однако, точное вычисление самого функционала  $\mu$  по отношению предпочтения  $\preceq$  посредством (1) представляет собой нетривиальную обратную задачу. Облегчить решение этой задачи могло бы сужение множества распределений, на которых требуется определить значение меры риска  $\mu$ . Если об отношении предпочтения  $\preceq$  не имеется никакой информации, то сужение невозможно. Однако, часто в качестве исходного объекта рассматривается некоторый класс отношений предпочтения, описанный набором аксиом. В этом случае удастся реализовать упомянутую программу упрощения.

В настоящей работе вводится понятие характеристического класса распределений для семейства мер риска. Характеристический класс обладает тем свойством, что продолжение меры риска с него на все множество распределений  $\mathcal{F}$  единственно в рамках заданного семейства.

Обозначим  $\mathcal{M}$  множество всех конечнозначных вещественных функционалов на  $\mathcal{F}$  (мер риска).

Для  $a \in \mathbf{R}$  обозначим

$$W_a(x) = \begin{cases} 0, & x < a, \\ 1, & a \leq x \end{cases}$$

функцию распределения, вырожденного в точке  $a \in \mathbf{R}$ . Совокупность всех вырожден-

<sup>4</sup> Говорят, что функция распределения  $F$  на  $\mathbf{R}$  имеет конечный носитель  $[a, b]$ , если  $-\infty < a < b < \infty$ ,  $a = \sup\{x : F(x) = 0\}$ ,  $b = \inf\{x : F(x) = 1\}$ .

ных распределений будем обозначать

$$\mathcal{W} = \{W_a, a \in \mathbf{R}\}. \quad (2)$$

Для  $a < b$  и  $p \in (0, 1)$  обозначим

$$B_{a,b,p}(x) = \begin{cases} 0, & x < a, \\ 1 - p, & a \leq x < b, \\ 1, & b \leq x \end{cases}$$

функцию распределения Бернулли. Совокупность всех таких распределений (при фиксированных  $a, b$ ) обозначим

$$\mathcal{B}_{a,b} = \{B_{a,b,p}, p \in (0, 1)\}. \quad (3)$$

В частности, при  $a = 0, b = 1$  будем использовать обозначение  $\mathcal{B} = \mathcal{B}_{0,1}$ .

Пусть  $U : \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$  – вещественная функция. Функционал  $\rho_U : \mathcal{F} \rightarrow \mathbf{R}$ , заданный посредством

$$\rho_U(F) = \int_{-\infty}^{\infty} U(x) dF(x), \quad F \in \mathcal{F}, \quad (4)$$

называется функционалом **ожидаемой полезности**, при этом функция  $U$  обычно называется функцией полезности. Обозначим  $\mathbf{U}$  совокупность строго возрастающих функций полезности  $U$ , а  $\mathcal{U} = \{\rho_U, U \in \mathbf{U}\}$  – соответствующее семейство функционалов ожидаемой полезности. Отметим, что функционалы из  $\mathcal{U}$  являются строго монотонными относительно первого стохастического доминирования [2].

Если  $X_F$  – какая-либо случайная величина, имеющая функцию распределения  $F$ , то, очевидно,  $\rho_U(F) = \mathbf{E}U(X_F)$ . Функционал ожидаемой полезности можно также записать в виде

$$\rho_U(F) = \int_0^1 U(F^{-1}(v)) dv, \quad F \in \mathcal{F},$$

где

$$F^{-1}(v) = \sup\{x : F(x) \leq v\} - \quad (5)$$

функция, обратная к функции распределения  $F \in \mathcal{F}$ . В частности, для вырожденных распределений и распределений Бернулли имеем

$$W_a^{-1}(v) = a, \quad v \in (0, 1); \quad B_{a,b,p}^{-1}(v) = \begin{cases} a, & v \in (0, 1 - p), \\ b, & v \in [1 - p, 1) \end{cases} \quad (6)$$

Пусть  $g : [0, 1] \rightarrow [0, 1]$  – неубывающая функция, обладающая свойствами

$$g(0) = 0, \quad g(1) = 1, \quad (7)$$

а  $\mathbf{G}$  – совокупность всех таких функций. Функционал  $\pi_g : \mathcal{F} \rightarrow \mathbf{R}$ , заданный посредством

$$\pi_g(F) = \int_{-\infty}^0 [g(1 - F(x)) - 1] dx + \int_0^{\infty} g(1 - F(x)) dx \quad (8)$$

называется функционалом (мерой риска) **возмущенной вероятности**. Его можно также представить в виде

$$\pi_g(F) = - \int_0^1 F^{-1}(v) dg(1-v) = \int_0^1 F^{-1}(v) d\tilde{g}(v),$$

где  $\tilde{g}(v) = 1 - g(1-v)$ ,  $v \in [0, 1]$  – возмущающая функция, **двойственная** для  $g$ . Обозначим  $\mathcal{G} = \{\pi_g : g \in \mathbf{G}\}$  семейство всех функционалов возмущенной вероятности.

В [3] введена комбинированная мера риска

$$\mu_{U,g}(F) = \int_0^1 U(F^{-1}(v)) d\tilde{g}(v), \quad F \in \mathcal{F}, \quad (9)$$

объединяющая привлекательные черты функционалов ожидаемой полезности и возмущенной вероятности. Функционал (9) обладает повышенной гибкостью по сравнению с базовыми мерами риска, на которых он основан. Данный функционал позволяет описать нелинейность индивидуальных предпочтений как в пространстве распределений, так и на лучах пространства случайных величин. Эти свойства наделяют класс функционалов (9), в частности, способностью адекватно описывать индивидуальное неприятие риска [4].

### 3 ХАРАКТЕРИСТИЧЕСКИЕ КЛАССЫ

Пусть известно, что мера риска  $\mu \in \mathcal{M}$ , представляющая отношение предпочтения  $\preceq$  на  $\mathcal{F}$ , лежит в некотором семействе функционалов  $\mathcal{N} \subseteq \mathcal{M}$ . Будем называть класс распределений  $\mathcal{F}(\mathcal{N}) \subseteq \mathcal{F}$  **характеристическим** для семейства функционалов  $\mathcal{N}$ , если условия  $\mu(F) = \nu(F)$ ,  $F \in \mathcal{F}(\mathcal{N})$  и  $\mu, \nu \in \mathcal{N}$  влекут  $\mu = \nu$ .

Рассмотрим некоторые свойства характеристического класса. Во-первых, ясно, что в качестве характеристического класса для произвольного семейства мер риска  $\mathcal{N}$  можно использовать  $\mathcal{F}$ , так что понятие характеристического класса не является пустым. Интерес представляют, конечно, "минимальные" в каком-либо смысле характеристические классы. Во-вторых, если семейство мер риска  $\mathcal{N}$  состоит из единственного элемента  $\mu$ , то в качестве характеристического класса можно использовать пустое множество. Понятие характеристического класса приобретает содержательный смысл, когда в  $\mathcal{N}$  входит много элементов, но  $\mathcal{N}$  не совпадает с  $\mathcal{M}$ .

**Предложение 1** Пусть  $\mathcal{N}_1 \subseteq \mathcal{N}_2 \subseteq \mathcal{M}$ . Тогда найдутся характеристические классы  $\mathcal{F}(\mathcal{N}_1), \mathcal{F}(\mathcal{N}_2)$  такие, что  $\mathcal{F}(\mathcal{N}_1) \subseteq \mathcal{F}(\mathcal{N}_2)$ .

**Доказательство.** Пусть  $\mathcal{F}(\mathcal{N}_2)$  – характеристический класс для семейства мер риска  $\mathcal{N}_2$ , и  $\mathcal{N}_1 \subseteq \mathcal{N}_2$ . Тогда в качестве  $\mathcal{F}(\mathcal{N}_1)$  можно использовать  $\mathcal{F}(\mathcal{N}_2)$ .  $\square$

**Замечание 1** Отметим, что характеристический класс, вообще говоря, не определяется однозначно, поэтому, в условиях предложения 1, может случиться так, что  $\mathcal{F}(\mathcal{N}_1) \not\subseteq \mathcal{F}(\mathcal{N}_2)$  для  $\mathcal{N}_1 \subseteq \mathcal{N}_2$ .

Вычислим характеристические классы для функционалов ожидаемой полезности (4) и возмущенной вероятности (8).

**Теорема 1** *Характеристическим классом для семейства функционалов ожидаемой полезности  $\mathcal{U}$  является класс вырожденных распределений  $\mathcal{W}$ , определенный в (2).*

**Доказательство.** Действительно, вычисляя функционал (4) на вырожденном распределении  $W_a \in \mathcal{W}$ , получаем

$$\rho_U(W_a) = \int_{-\infty}^{\infty} U(x) dW_a(x) = U(a),$$

поэтому знание значений  $\rho_U(W_a)$  при всех  $a \in \mathbf{R}$  вполне определяет функцию  $U$ , а с ней – и функционал  $\rho_U$ .  $\square$

**Замечание 2** *Отметим, что, ввиду монотонности функции  $U$ , в качестве характеристического класса можно использовать совокупность  $\mathcal{W}^{\mathbf{Q}}$  вырожденных распределений  $W_a$  для рациональных  $a$ . При этом характеристический класс оказывается счетным.*

**Теорема 2** *Характеристическим классом для семейства функционалов возмущенной вероятности (8) является класс распределений Бернулли  $\mathcal{B} = \mathcal{B}_{0,1}$ , определенный в (3).*

**Доказательство.** Действительно, вычисляя значение функционала  $\pi_g$  на функции распределения  $B_{0,1,p} \in \mathcal{B}$ , получаем с учетом (6):

$$\pi_g(B_{0,1,p}) = 0 \cdot \tilde{g}(1-p) + 1 \cdot (1 - \tilde{g}(1-p)) = g(p), \quad p \in (0, 1),$$

что вместе с (7) вполне определяет функцию  $g$ , и, тем самым, функционал  $\pi_g$ .

**Замечание 3** *Поскольку функция  $g$  монотонна, ее достаточно задать только в рациональных точках отрезка  $(0, 1)$ , для чего достаточно использовать в качестве характеристического класса совокупность  $\mathcal{B}^{\mathbf{Q}}$  распределений Бернулли  $B_p$  с рациональными значениями  $p \in (0, 1)$ . При этом характеристический класс, как и в замечании 2, оказывается счетным.*

**Теорема 3** *Пусть  $\mathcal{M}$  – семейство комбинированных мер риска (9), где  $U$  – строго возрастающие функции полезности. Пусть комбинированный функционал  $\mu_{U,g}$  является строго возрастающим относительно первого стохастического доминирования. Тогда его характеристическим классом является  $\mathcal{W} \cup \mathcal{B}$ .*

**Доказательство.** Вычисляя значения функционала  $\mu_{U,g}$  на распределениях из  $\mathcal{W}$  и  $\mathcal{B}$ , имеем:

$$\mu_{U,g}(W_a) = \int_0^1 U(a) d\tilde{g}(v) = U(a), \quad a \in \mathbf{R}$$

и

$$\mu_{U,g}(B_p) = U(0)\tilde{g}(1-p) + U(1)(1-\tilde{g}(1-p)) = U(0) + g(p)(U(1) - U(0)).$$

Отсюда видно, что знание всех значений  $\mu_{U,g}(W_a)$ ,  $a \in \mathbf{R}$  и  $\mu_{U,g}(B_p)$ ,  $p \in (0, 1)$  позволяет последовательно вычислить

$$U(a) = \mu_{U,g}(W_a), \quad a \in \mathbf{R}$$

и

$$g(p) = \frac{\mu_{U,g}(B_p) - \mu_{U,g}(W_0)}{\mu_{U,g}(W_1) - \mu_{U,g}(W_0)}, \quad p \in (0, 1),$$

что вполне определяет функциональные параметры функционала  $U, g$ , и, тем самым, функционал  $\mu_{U,g}$ .  $\square$

**Замечание 4** Как и в частных случаях, описанных в теоремах 1 и 2 (см. замечания 2 и 3), в предыдущей теореме возможно использование подкласса  $\mathcal{W}^{\mathbf{Q}} \cup \mathcal{B}^{\mathbf{Q}}$ , составленного из распределений, вырожденных в рациональных точках  $a \in \mathbf{Q}$ , и распределений Бернулли с рациональным параметром  $p \in [(0, 1) \cap \mathbf{Q}]$ .

**Заключение.** В работе введено понятие характеристического класса для семейства мер риска, с помощью которого удастся существенно упростить решение обратных задач теории риска. Вычислены характеристические классы для семейств классических функционалов ожидаемой полезности и возмущенной вероятности, а также для нового семейства комбинированных функционалов.

Представляет также значительный интерес развитие этого понятия на случай качественного описания непосредственно в терминах предпочтений на множестве рисков.

## ЛИТЕРАТУРА

- [1] Новоселов А.А. (2001) *Математическое моделирование финансовых рисков. Теория измерения*. Новосибирск: Наука, 102 с.
- [2] Новоселов А.А. (2001) Монотонность и выпуклость некоторых мер риска. *Proceedings of the 1st International scientific school "Modelling and Analysis of Safety, Risk and Quality in Complex Systems"*, SPb., p. 169-172.
- [3] A. NOVOSYLOV (2003) Combined functionals as risk measures. *Proceedings of the Bowles Symposium "Fair Valuation of Contingent Claims and Benchmark Cost of Capital"*, Atlanta GA, 2003, p. 65-85.
- [4] Новоселов А.А. (2003) Неприятие риска в нелинейных моделях принятия решений. *Труды II Всероссийской ФАМ конференции (настоящий том)*, Красноярск, ИВМ СО РАН.